

GRUPO 6

	2026-1				2026-2				2026-3				2026-4				2026-5				2026-6					
	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	
Proyecto I 2025	Proyecto I 2025																									
GRUPO 6	GRUPO 6																									
Administrar el grupo	Resolved 100%																									
Definición del contrato de trabajo	Resolved 100%																									
Definir objetivos	Resolved 100%																									
Plantear el objetivo general	Resolved 100%																									
Definir objetivos específicos	Resolved 100%																									
Inventario	Resolved 100%																									
Cuantificación de las piezas	Resolved 100%																									
Completar bitácora	In Progress 100%																									
Completar bitácora N° 1	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 2	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 3	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 4	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 5	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 6	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 7	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 8	Resolved 100%																									
Completar Bitácora N° 9	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 10	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 11	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 12	Resolved 100%																									
Completar bitácora N° 13	Resolved 100%																									
Construcción del robot	Resolved 100%																									
Prueba de diseño del robot	Resolved 100%																									
Prototipo de programacion	Resolved 100%																									
Explorar formas de manejar el Spike (...)	Resolved 100%																									
Trabajar en el informe	Resolved 100%																									

Definir actividades	Resolved 100%
Realizar la carta gantt	Resolved 100%
Ítem carta Gantt	Resolved 100%
Ítem estimación de costos	Resolved 100%
Ítem conclusión	Resolved 100%
Revisión del Informe	Resolved 100%
Control inalámbrico del robot	Resolved 100%
Diseñar la interfaz de control	Resolved 100%
Programacion de movimientos	Resolved 100%
Cambio de programación del método (...)	Resolved 100%
Interfaz gráfica	Resolved 100%
Manual de usuario	Resolved 100%
Planificación	Resolved 100%
Trayectoria del robot	Feedback 100%
Prueba del robot en pista	Resolved 100%
Pista	In Progress 100%
Definir la pista	Resolved 100%
Creación de los obstáculos	Resolved 100%
Grabacion del robot en la pista	Resolved 100%
Ultima prueba del robot en la pista	Resolved 100%
Presentacion 1	Resolved 100%
Trabajar en el informe 2	Feedback 100%
Análisis y Diseño	Resolved 100%
Análisis Inicial	Resolved 100%
Arquitectura: cliente-servidor	Resolved 100%
Presentacion 2	Resolved 100%
Informe 3	Feedback 100%
Descripción de la prueba de funcionamiento	Resolved 100%
Resultados observados para la prueba	Resolved 100%
Presentacion 3	Feedback 100%