

Grupo 1 2019 - Issues

#	Tracker	Status	Priority	Subject	Assignee	Updated
934	Feature	New	Normal	Realizar la presentacion del final del proyecto.	Angelina Orozco	01/06/2020 07:47 PM
933	Feature	New	Normal	Realizar el informe final del proyecto.	Benjamin Poblete	01/06/2020 07:47 PM
932	Feature	New	Normal	Realizar el manual de usuario.	Benjamin Poblete	12/19/2019 09:39 PM
931	Feature	New	Normal	Realizar el videoclip del robot.	Daniel Ramirez	12/19/2019 09:38 PM
930	Feature	New	Normal	Realizar la documentacion de los codigos.	Angelina Orozco	12/19/2019 09:37 PM
929	Feature	New	Normal	Realizar presentacion del avance de proyecto.	Angelina Orozco	12/19/2019 09:36 PM
928	Feature	New	Normal	Realizar el informe del avance de proyecto.	Benjamin Poblete	12/19/2019 09:35 PM
927	Feature	New	Normal	Realizar la wiki del proyecto.	Benjamin Poblete	01/06/2020 07:47 PM
926	Feature	New	Normal	Realizar la presentacion de la formulacion del proyecto.	Angelina Orozco	12/19/2019 09:33 PM
925	Feature	New	Normal	Realizar el informe de formulacion del proyecto.	Benjamin Poblete	12/19/2019 09:32 PM
924	Feature	New	Normal	Documentacion del proyecto.	Benjamin Poblete	01/06/2020 07:47 PM
923	Feature	New	Normal	Realizar el diseño de la interfaz grafica.	Gustavo Olivares	12/19/2019 09:08 PM
922	Feature	New	Normal	Desarrollar el codigo de la interfaz.	Gustavo Olivares	12/19/2019 09:07 PM
921	Feature	New	Normal	Desarrollar el mecanismo de comunicacion remota con el robot.	Gustavo Olivares	12/19/2019 09:06 PM
920	Feature	New	Normal	Instalar la libreria RPyC en eve3dev/Python.	Gustavo Olivares	12/19/2019 09:05 PM
919	Feature	New	Normal	Investigar sobre la realizacion de una interfaz grafica.	Gustavo Olivares	12/19/2019 09:04 PM
918	Feature	New	Normal	Comunicacion e interfaz grafica del robot.	Gustavo Olivares	12/19/2019 09:08 PM
917	Feature	New	Normal	Calibrar los movimientos del robot (segunda parte).	Angelina Orozco	12/20/2019 11:38 AM
916	Feature	New	Normal	Realizar pruebas de funcionalidad (segunda parte).	Angelina Orozco	12/20/2019 11:38 AM
915	Feature	New	Normal	Calibrar los movimientos del robot (primera parte).	Angelina Orozco	12/19/2019 08:38 PM
914	Feature	New	Normal	Realizar pruebas de funcionalidad (primera parte).	Gustavo Olivares	12/19/2019 08:37 PM
913	Feature	New	Normal	Programar la rotacion de la garra.	Gustavo Olivares	12/19/2019 08:35 PM
912	Feature	New	Normal	Investigar la programacion para la rotacion de la garra.	Gustavo Olivares	12/19/2019 08:33 PM
911	Feature	New	Normal	Programar los movimientos de la garra del robot.	Gustavo Olivares	12/19/2019 08:33 PM
910	Feature	New	Normal	Investigar la programacion para los movimientos de la garra del robot.	Gustavo Olivares	09/02/2022 06:43 PM
909	Feature	New	Normal	Programar los movimientos basicos del robot.	Gustavo Olivares	12/19/2019 08:29 PM
908	Feature	New	Normal	Investigar la programacion para los movimientos basicos del robot.	Gustavo Olivares	12/19/2019 08:28 PM
907	Feature	New	Normal	Configuración básica del robot EV3 e Intalación del SO ev3dev.	Angelina Orozco	12/19/2019 08:26 PM
906	Feature	New	Normal	Programacion del robot llamado "R.S.B.A"	Gustavo Olivares	12/20/2019 11:38 AM
905	Feature	New	Normal	Rediseñar el robot (segunda parte).	Ernesto Garcia	12/19/2019 07:50 PM
904	Feature	New	Normal	Rediseñar el robot (primera parte).	Ernesto Garcia	12/19/2019 07:50 PM

#	Tracker	Status	Priority	Subject	Assignee	Updated
903	Feature	New	Normal	Crear diseño del sistema de rotacion.	Ernesto Garcia	12/19/2019 07:45 PM
902	Feature	New	Normal	Buscar diseños de rotacion para la garra del robot.	Ernesto Garcia	12/19/2019 07:41 PM
901	Feature	New	Normal	Diseñar la garra para el robot.	Daniel Ramirez	12/19/2019 07:38 PM
900	Feature	New	Normal	Buscar diseños de garra para el robot.	Benjamin Poblete	12/19/2019 07:35 PM
899	Feature	New	Normal	Crear diseño base del robot "R.S.B.A".	Ernesto Garcia	12/19/2019 07:30 PM
898	Feature	New	Normal	Diseño del robot llamado "R.S.B.A".	Ernesto Garcia	12/19/2019 07:53 PM