Grupo 2 2019 - Feature #708

2.1. Perfeccionar agarre de lata

08/29/2019 10:38 AM - Sebastian Lukich

Status:	New	Start date:	08/20/2019
Priority:	High	Due date:	08/22/2019
Assignee:	Julio Rivera	% Done:	100%
Category:		Estimated time:	0.00 hour
Target version:		Spent time:	0.00 hour
Description			
Buscar información en la web respecto al tema de hacer una garra que tanto rote como haga la función de abrir y cerrar.			

History

#1 - 10/01/2019 08:47 AM - Sebastian Lukich

- Subject changed from 2.1. Estudiar distintos modelos de brazo de robot, que incluyan: garra, función de agarrar y soltar, función de rotar la garra sobre su horizontal to 2.1. Perfeccionar agarre de lata

Estudiar al propio modelo del brazo y compararlo con otros mecanismos de agarre/ rotación encontrados en Internet