

GRUPO 5 - Feature #5008

Feature # 5169 (In Progress): Fase 1

Codificación

10/15/2025 09:23 AM - Benjamin Aguilera

Status:	In Progress	Start date:	10/01/2025
Priority:	High	Due date:	10/24/2025
Assignee:	Joaquin Quezada	% Done:	62%
Category:		Estimated time:	600.00 hours
Target version:		Spent time:	0.00 hour
Description Una vez finalizado el ensamblaje, se desarrolla la programación del sistema de control del brazo robótico. Inicialmente se emplea el entorno visual de LEGO Spike Prime para realizar las pruebas base, y posteriormente se traduce el código a Python para obtener un control más preciso y flexible. Resultado esperado: Código en Python funcional a nivel básico, capaz de mover el brazo robótico de forma controlada.			
Subtasks: Feature # 5140: Programación de movimientos simples con el entorno de LEGO Feature # 5141: Familiarización con el Software Feature # 5143: Codificación con Python Feature # 5220: Codificación con Bloques Feature # 5232: Optimización del código			
			Resolved
			Resolved
			In Progress
			Resolved
			New

History

- #1 - 10/16/2025 09:56 PM - Franco Churata
 - % Done changed from 10 to 50
- #2 - 10/17/2025 07:03 PM - Benjamin Aguilera
 - Subject changed from Programacion en Python to Programación del robot en Python
 - Description updated
- #3 - 10/17/2025 07:08 PM - Benjamin Aguilera
 - Description updated
- #4 - 10/17/2025 09:59 PM - Franco Churata
 - Tracker changed from Bug to Feature
 - Subject changed from Programación del robot en Python to Codificación
 - Status changed from New to In Progress
- #5 - 10/17/2025 09:59 PM - Franco Churata
 - Subject changed from Codificación to Codificación
- #6 - 10/17/2025 10:07 PM - Franco Churata
 - Parent task set to #5169