

## Grupo 3 A - Support #4020

### Implementación del sensor para detección de objetos en el robot.

09/06/2024 01:41 AM - catalina ramirez

<b>Status:</b>	New	<b>Start date:</b>	09/02/2024
<b>Priority:</b>	Normal	<b>Due date:</b>	09/06/2024
<b>Assignee:</b>	catalina ramirez	<b>% Done:</b>	100%
<b>Category:</b>		<b>Estimated time:</b>	2.00 hours
<b>Target version:</b>		<b>Spent time:</b>	0.00 hour
<b>Description</b>			
Instalación de un sensor en el robot para que pueda detectar la presencia de objetos frente a él, facilitando la identificación y localización de la pelota durante la recolección, incluso cuando el robot sea operado manualmente.			