

Grupo 3 A - Support #4020

Implementación del sensor para detección de objetos en el robot.

09/06/2024 01:41 AM - catalina ramirez

Status:	New	Start date:	09/02/2024
Priority:	Normal	Due date:	09/06/2024
Assignee:	catalina ramirez	% Done:	100%
Category:		Estimated time:	2.00 hours
Target version:		Spent time:	0.00 hour
Description			
Instalación de un sensor en el robot para que pueda detectar la presencia de objetos frente a él, facilitando la identificación y localización de la pelota durante la recolección, incluso cuando el robot sea operado manualmente.			