

## Issues

| #    | Project | Tracker | Status      | Priority | Subject                                                    | Assignee        | Updated             |
|------|---------|---------|-------------|----------|------------------------------------------------------------|-----------------|---------------------|
| 5143 | GRUPO 5 | Feature | In Progress | High     | Codificación con Python                                    |                 | 10/17/2025 10:06 PM |
| 5141 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | Normal   | Familiarización con el Software                            |                 | 10/17/2025 10:18 PM |
| 5140 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | Normal   | Programación de movimientos simples con el entorno de LEGO |                 | 10/17/2025 10:41 PM |
| 5138 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | Normal   | Optimización del Robot                                     |                 | 10/17/2025 10:50 PM |
| 5137 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | Normal   | Conexión de cables y componentes eléctricos.               |                 | 10/17/2025 10:50 PM |
| 5136 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | Normal   | Montaje de la base estructural                             | Franco Churata  | 10/17/2025 10:14 PM |
| 5133 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | High     | Registro de bitácoras                                      |                 | 10/17/2025 10:38 PM |
| 5131 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | High     | Verificación de compatibilidad de piezas                   |                 | 10/17/2025 09:56 PM |
| 5130 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | High     | Análisis de modelos previos del Brazo Robótico             |                 | 10/17/2025 09:56 PM |
| 5008 | GRUPO 5 | Feature | In Progress | High     | Codificación                                               | Joaquin Quezada | 10/17/2025 10:33 PM |
| 4903 | GRUPO 5 | Feature | Resolved    | High     | Investigación                                              |                 | 10/17/2025 10:46 PM |