**BITÁCORA DE AVANCE**

|  |  |
| --- | --- |
| CURSO: | PROYECTO 1 |
| PROYECTO: | FLIP-TAC-TOE BOT |
| GRUPO: | 4  |

|  |  |
| --- | --- |
| **FECHA DE SESIÓN:****13/08/2019** | **ASISTENTES**:Matías Aguayo M.Leonel Alarcón B.Camilo Mamani C.José Vásquez G.Gonzalo Vega M. |
| **DESARROLLO** | 1. Se finalizó de “Plan del proyecto”, con sus puntos y factores correspondientes.
2. Se ha realizado un gran porcentaje de avance del armado completo del robot.
3. Se completaron 2 diseños de patrones para el cubo Rubik.
 |
| **SUGERENCIAS** | 1. Usar el tiempo de una manera más eficiente.
 |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | 1. Adquirir más piezas por falta de recursos para armar el robot.
2. Resolver dudas con respecto a la presentación.
 |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 20/08/2019 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | 1. Realizar la presentación del “Plan de Proyecto”. **RESPONSABLE**: Leonel Alarcón Bravo.1. Terminar de armado del robot.

 **RESPONSABLE:** Matías Aguayo Méndez1. Analizar los códigos de armado del cubo para adaptarlo a nuestro proyecto.

**RESPONSABLE:** José Vásquez Gutiérrez |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Modificación del código predefinido en el proyecto Mindcuber.2. Analizar los patrones del cubo Rubik.3. Pruebas de movimiento del robot. |