



**UNIVERSIDAD DE TARAPACÁ**  
**FACULTAD DE INGENIERÍA**  
**DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA EN COMPUTACIÓN E INFORMÁTICA**

**BITÁCORA DE AVANCE - Proyecto I (CC091)**

<b>Grupo de taller</b>	A
<b>Nombre del grupo</b>	SP-6
<b>Integrantes</b>	Francisca Alborno Brayan Cahuachia Abraham Canaviri Ruth Huanca Cristofer Lazaro
<b>Semana de trabajo N°</b>	9
<b>1) Trabajo realizado durante la última semana:</b>	
<ol style="list-style-type: none"><li>1. Completar la Bitácora: Completar la bitácora semana N°8/Francisca Alborno: se considera la semana de trabajo para hacer la bitácora.</li><li>2. Mejorar el código de Python: Mejorar el código/Brayan Cahuachia: se mejora la parte de su movilidad para lograr un avance más continuo.</li></ol>	
<b>2) Problemas encontrados y posibles soluciones:</b>	
<p>Los problemas encontrados durante esta semana y sus posibles soluciones:</p> <ol style="list-style-type: none"><li>1. El informe debido al feedback recibido esta semana.</li><li>2. Software del robot debido a una actualización de pybricks, una solución es conseguir la función anterior de pybricks.</li><li>3. Comunicación para la creación de la pista, se espera a la próxima clase hablar con algún representante del grupo para poder llegar a un acuerdo sobre la pista.</li></ol>	
<b>3) ¿El proyecto avanza según lo planeado?</b>	
<p><i>Si, aunque debido al problema encontrado esta semana al igual que el feedback del informe se ha visto un poco retrasado las actividades que se tenían esperadas para esta semana.</i></p>	
<b>4) ¿Cuáles son las tareas para la próxima semana?</b>	
<ol style="list-style-type: none"><li>1. Mejorar el código de Python: Mejorar el código/Abraham Canaviri: se mejora la parte de su movilidad para lograr un avance más continuo.</li><li>2. Corrección del informe: Mejorar el Informe/ Francisca Alborno: se realizaran mejoras a partir del feedback recibido esta semana.</li><li>3. Creación del ppt: crear un ppt basado en el informe Francisca Alborno: se crea un ppt de apoyo de la corrección del informe.</li><li>4. Creación de obstáculos: Impresión de obstáculos/Cristofer Lazaro: se imprimen en 3D los obstáculos que usaremos para la pista.</li><li>5. Trayectoria del robot: Definir la pista/Francisca Alborno: se definirá la pista que recorrerá el robot para la prueba.</li></ol>	