



UNIVERSIDAD DE TARAPACÁ
FACULTAD DE INGENIERÍA
DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA EN COMPUTACIÓN E INFORMÁTICA

BITÁCORA DE AVANCE - Proyecto I (CC091)

Grupo de taller	A
Nombre del grupo	SP-2
Integrantes	Camilo Geraldo, José Quispe, Ignacio Cuevas, Maximiliano Burgos, Matias Sagredo
Semana de trabajo N°	8
1) Trabajo realizado durante la última semana:	
<ol style="list-style-type: none">1. <i>Bitácora y Avance en la Carta Gantt / Responsable(s) : Ignacio Cuevas, Matias Sagredo / Descripción: Se llevó a cabo el avance de la bitácora de la semana 8, incluyendo el contenido respectivo, también se agregó progreso a la Carta Gantt.</i>2. <i>Reunión de Grupo / Responsable(s): Todos / Descripción: Se realizó una reunión como grupo para conversar sobre el avance del robot, cosas que se necesitaban mejorar, tareas restantes.</i>3. <i>Rediseño del robot / Responsable(s): Maximiliano Burgos, José Quispe / Descripción: Se realizó un cambio drástico al robot debido a la dificultad de recibir los bloques, se cambió que ahora el robot recibirá los bloques de manera vertical dando así una facilidad a la garra, al igual que, se implementó un suelo de apoyo para facilitar a la garra a volver a recoger el bloque en caso de un error de la garra.</i>4. <i>Pruebas de rendimiento / Responsable(s): Maximiliano Burgos, José Quispe / Descripción: Con el nuevo diseño del robot, se realizaron pruebas de rendimiento con ayuda del grupo de la garra y poner a prueba las mejoras implementadas.</i>5. <i>Progreso codificación del robot / Responsable(s): Camilo Geraldo, José Quispe / Descripción: Se continuó el desarrollo e implementación de código para tener el Hub táctil y el control del robot vía a mando mediante la biblioteca de Pybricks.</i>	
2) Problemas encontrados y posibles soluciones:	
<p>- Esta semana de trabajo no se presentó problema alguno, de ningún tipo.</p>	
3) ¿El proyecto avanza según lo planeado?	
Si	
4) ¿Cuáles son las tareas para la próxima semana?	
<ol style="list-style-type: none">1. <i>Avance Bitácora semana 9</i>2. <i>Últimos Avances con el Hub Táctil</i>3. <i>Avance con la codificación del funcionamiento con el robot</i>	