

# UNIVERSIDAD DE TARAPACÁ FACULTAD DE INGENIERÍA DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA EN COMPUTACIÓN E INFORMÁTICA

# **BITÁCORA DE AVANCE - Proyecto I (CC091)**

Grupo de taller	A
Nombre del grupo	SP-6
Integrantes	Francisca Albornoz, Brayan Cahuachia, Abraham Canaviri, Ruth Huanca, Cristofer Lazaro.
Semana de trabajo N°	5

## 1) Trabajo realizado durante la última semana:

- 1. Completar bitácora: Completar la bitácora N° 5/ Ruth Huanca: se considera la semana de trabajo para llenar la bitácora.
- 2. Control inalámbrico del control: Compatibilización del mando/ Brayan Cahuachia: compatibilizar un mando para el control de las direcciones y el movimiento del robot con ayuda de un emulador.

#### 2) Problemas encontrados y posibles soluciones:

Los problemas encontrados durante la semana de trabajo y sus posibles soluciones son:

- 1. Las reducciones de las clases esta semana, pero nos mantuvimos trabajando en el proyecto a pesar del cambio.
- 2. La compatibilidad del mando para la dirección del robot de forma inalámbrica, se está intentando compatibilizar el mando y en caso de no poderse, finalmente, se buscarán alternativas como cambiar de mando.
- 3. La tarea definida como Diseñar la interfaz de control perteneciente a la actividad de Control inalámbrico del control para esta semana se cambió debido a la posibilidad actual de compatibilizar un mando para el movimiento del robot.

#### 3) ¿El proyecto avanza según lo planeado?

Si, el proyecto avanza según la planeación realizada, aunque se realizó un cambio de tareas debido al nuevo método de control para el robot.

## 4) ¿Cuáles son las tareas para la próxima semana?

- 1. Trayectoria del robot: Definir la pista/Francisca Albornoz: se definirá la pista que recorrerá el robot para la prueba.
- 2. Trayectoria del robot: Prueba del robot en pista/ Cristofer Lazaro: se realizará una prueba para examinar el comportamiento del movimiento del robot en una pista.