



BITÁCORA DE AVANCE 1

CURSO	Proyecto 1
PROYECTO	Rescue Line
GRUPO	5

<http://pomerape.uta.cl/redmine/projects/grupo-5-b>

FECHA DE SESIÓN	Semana del 12 al 18 de agosto del 2024.	
ASISTENTES	Isaac Contreras; Martin González; Hilda Albarracin; Pedro Archile; Guillermo Pino.	
DESARROLLO	<p>Se solicitó en la sala de ayudantía: la memoria microSD para el flasheo e instalación en el robot y el cable mini-USB para conectar el robot EV3 en el computador.</p> <p>Se tomaron fotografías del kit de armado del bloque EV3.</p> <p>Se realizó el conteo de las piezas del robot, se reportó el total de las piezas (responsables: Pedro Archile; Isaac Contreras; Guillermo Pino).</p> <p>Se comenzó el armado del robot Rescue Line, así como también los posibles diseños de armado.</p>	
SUGERENCIA	<p>Aprender a programar usando la librería EV3 en Python.</p> <p>Aprender el uso correcto de las piezas y sensores del robot.</p>	
CUESTIONES A RESOLVER	<p>Conectar el bloque EV3 al computador a través de la conexión Wi-Fi.</p> <p>Evaluar un diseño eficiente en el armado del robot.</p>	
PRÓXIMA REUNIÓN	FECHA	20 de agosto de 2024.
	TAREAS Y RESPONSABLES	<p>Continuar con el armado del robot, que en cada clase se debe mejorar (responsables: Hilda Albarracin, Isaac Contreras, Pedro Archile).</p> <p>Trabajar en la bitácora semanal (responsables: Guillermo Pino, Isaac Contreras).</p> <p>Avanzar con la programación del código para el robot (responsable: Martin González, Isaac Contreras).</p>
	TEMAS A TRATAR	<p>Conexión y sincronización del bloque EV3 al computador.</p> <p>Pruebas del diseño del armado del robot.</p> <p>Programación del código para el robot.</p>