**BITÁCORA DE AVANCE**

| CURSO: | Proyecto 1 |
| --- | --- |
| PROYECTO: | Robot de Defensa Ucraniana |
| FECHA: | 29/09/2022 |
| GRUPO: | 5A |

http://pomerape.uta.cl/redmine/

| **FECHA DE SESIÓN:** | ASISTENTES: Joe Arellano, Brayan Vidaurre , Fernada Ventura, Alan Rivera. | |
| --- | --- | --- |
| **DESARROLLO** | 1. Durante el desarrollo y cuestionamientos del segundo brick, observamos que el peso era elevado y afectaba a la movilización del robot, además de lograr sincronizar los dos bricks y cambiar la base, sobre todo la movilización del robot iba a demorar el proyecto. Finalmente como equipo decidimos que el segundo brick no se añadirá al robot. | |
| **SUGERENCIAS** | 1. Sugerimos al programador del equipo respaldar el código y que cada miembro del equipo pueda ver el progreso de este, sea subirlo al drive del equipo. | |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | 1. Resolver la forma para conectarse a EV3.  2. En qué sistema operativo lo ocuparemos en windows o linux. | |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 15/09/2022 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | **TRABAJO LEGO MINDSTORMS EV3**  1.- Creación e investigación de interfaz e investigación para programar en Python.  (**RESPONSABLES**: Joe Arellano)  Ayudante o Colaborador: Alan Rivera y Fernanda Ventura.  2. Organización y revisión de la wiki junto con la bitácora.  (**RESPONSABLE**: Fernanda Ventura)  Ayudante Alan Rivera y Joe Arellano.  3.Trabajar en la bitácora semanal y subirlas en la fecha correspondiente.  (**RESPONSABLES**: Alan Rivera, Fernanda Ventura)  Ayudantes: Joe Arellano, Bryan Vidaurre.  4.Utilizar Putty para que se conecte con windows.  (**RESPONSABLES:** Brayan Vidaurre)  Ayudantes: Fernanda Ventura, Joe Arellano, Alan Rivera. |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Adaptar el movimiento del robot. 2. Programación de la interfaz EV3. 3. Programación de la interacción de la interacción inicial con el robot EV3. 4. Preparación del segundo informe y presentación de avance |