**BITÁCORA DE AVANCE**

|  |  |
| --- | --- |
| CURSO: | Proyecto I |
| PROYECTO: | Robot Alfonso: Código Rubik. |
| GRUPO: | Nº 5 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **FECHA DE SESIÓN:** | ASISTENTES: Juan Rojas, Jari Marchant, Daniela Gallegos y Dereck Cañipa. | |
| **DESARROLLO** | Inicializo la construcción de la aplicación capaz de trabajar con el robot de manera remota. | |
| **SUGERENCIAS** | Terminar la aplicación para continuar con el informe y los patrones. | |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | Hay retrasos en la calibración debido a que el robot no se mueve de manera exacta lo que genera márgenes de error. | |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 12/10/2017 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | 1. Inicio de aplicación para el manejo de manera remota:  * Se inicio la aplicación para poder dar órdenes al robot de manera remota   **Responsables (Jari Marchant)**   1. Calibración del robot:  * Se calibra el robot y sus movimientos correspondientes de la manera más precisa.   **Responsables (Juan Rojas, Daniela Gallegos y Dereck Cañipa)** |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Investigación sobre códigos para el robot. 2. Creación del segundo informe. 3. Nuevos métodos para la creación de la aplicación. |