UNIVERSIDAD DE TARAPACÁ



**FACULTAD DE INGENIERÍA**

Departamento de Ingeniería en Computación e Informática



**Formulación del Proyecto  
Nombre del Proyecto**

**Autor(es): Nombre y Apellidos**

**Asignatura: Nombre de la Asignatura**

**Profesor(es): Nombre y Apellidos**

ARICA, DÍA MES AÑO

# Historial de Cambios

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **Fecha** | **Versión** | **Descripción** | **Autor(es)** |
| 06/07/2019 | 1.0 | Versión preliminar del formato | Juan Pérez |
| 07/07/2019 | 1.1 | Revisión y modificación del plan | Juan Pérez Antonio Rojas |

# Tabla de Contenidos

1. Panorama General
   1. Introducción (contexto)
   2. Objetivo General
   3. Objetivos Específicos
   4. Restricciones
   5. Entregables
2. Organización del Personal

2.1. Descripción de Roles

2.2. Personal que cumplirá los Roles

2.3. Mecanismos de Comunicación

1. Planificación del Proyecto

3.1. Actividades (nombre, descripción, responsable, producto)

3.2. Asignación de tiempo (carta Gantt Redmine)

3.3. Gestión de Riesgos (ver plantilla para el tratamiento de los Riesgos)

1. Planificación de los Recursos

4.1. Recursos Hardware-Software requeridos

4.2. Estimación de Costos (Hardware, Software, Recursos Humanos)

1. Análisis – Diseño

5.1 Especificación de Requerimientos (Funcionales y no Funcionales)

5.2 Arquitectura Propuesta (describiendo los componentes de *hardware*, *software* y *comunicaciones* involucrados y cómo interactúan entre sí)

5.3 Diseño de la Interfaz Usuario

1. Implementación

Descripción de los programas implementados:

* Utilice el estilo NumPy/SciPy[[1]](#footnote-1)
* Genere la documentación utilizando Docstrings[[2]](#footnote-2)
* Verifique la correcta visualización en línea mediante el uso de la función help() o el método \_\_doc\_\_
* Obtenga la documentación para este informe utilizando la herramienta pydoc

1. Resultados

7.1 Estado actual del proyecto

7.2 Problemas encontrados y soluciones propuestas

7.3 Conclusiones

1. Referencias (utilizando el estándar IEEE)

Anexos

Anexo A: Hardware (diagrama de construcción del robot, componentes principales)

Anexo B: Software (código de los programas implementados)

Anexo C: Comunicaciones (configuración de comunicación pc-robot considerando RPyC)

1. https://realpython.com/documenting-python-code/#documenting-your-python-code-base-using-docstrings [↑](#footnote-ref-1)
2. https://python-para-impacientes.blogspot.com/2014/02/docstrings.html [↑](#footnote-ref-2)