**BITÁCORA DE AVANCE**

|  |  |
| --- | --- |
| CURSO: | PROYECTO 1 |
| PROYECTO: | R.S.B.A v1 |
| GRUPO: | 1 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **FECHA DE SESIÓN:**  **12/09/2019** | **ASISTENTES**:  Ernesto García  Gustavo Olivares  Angelina Orozco  Benjamín Poblete  Daniel Ramírez | |
| **DESARROLLO** | 1. Se establece el mecanismo de comunicación con él robot. 2. Corrección del informe de formulación. 3. Corrección de la carta Gantt. 4. Se realizan pruebas con el robot. 5. Se calibran los algoritmos de movimiento del robot. 6. Se rediseña al robot. | |
| **SUGERENCIAS** | 1. Usar el tiempo de una manera más eficiente. 2. Traer más ideas que implementar al momento de la clase. | |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | 1. Calibración de los movimientos del robot. 2. Diseño nuevo del robot. | |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 26/09/2019 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | 1. Corregir “Carta Gantt”   **RESPONSABLE**: Angelina Orozco.   1. Mejorar el diseño del robot   **RESPONSABLE**: Daniel Ramírez.   1. Investigación de la interfaz grafica   **RESPONSABLE**: Gustavo Olivares,  Ernesto García.   1. Desarrollo de la interfaz grafica   **RESPONSABLE**: Gustavo Olivares.   1. Calibración de los movimientos del robot   **RESPONSABLE**: Angelina Orozco.   1. Trabajar en la wiki   **RESPONSABLE:** Benjamín Poblete. |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Diseño de la interfaz gráfica. 2. Diseño nuevo para el robot. |