**BITÁCORA DE AVANCE**

|  |  |
| --- | --- |
| CURSO: | PROYECTO 1 |
| PROYECTO: | FLIP-TAC-TOE BOT |
| GRUPO: | 5 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **FECHA DE SESIÓN:**  **05/09/2019** | **ASISTENTES**:  Marco Chayo.  Patricio Gutiérrez.  Katia Layi.  Adolfo Navea.  Sebastián Torres. | |
| **DESARROLLO** | 1. Prueba de los movimientos básicos y complementarios. 2. Completar la presentación de formulación de proyecto. 3. Completar el informe de formulación de proyecto. 4. Exponer la formulación del proyecto “CL4W-T4NK3R”. 5. Modificación y agregación de actividades en la carta Gantt.. | |
| **SUGERENCIAS** |  | |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | 1. Prueba del Robot frente al objeto. 2. Prueba y diseño de la pinza del robot. | |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 12/09/2019 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | 1. Informe de avance de proyecto.  **RESPONSABLE**: Katia Layi, Sebastián Torres.  2. Presentación de avance de proyecto.  **RESPONSABLE:** Sebastián Torres, Patricio Gutiérrez.   1. Implementar movimientos complementarios.   **RESPONSABLE:** Adolfo Navea, Patricio Gutiérrez, Marco Chayo.   1. Modificación del diseño.   **RESPONSABLE:** Marco Chayo, Adolfo Navea, Patricio Gutiérrez. |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Probar el funcionamiento del robot con las modificaciones. 2. Comienzo de la presentación de avance de proyecto. 3. Comienzo del informe de avance de proyecto. 4. Modificación del código para un mejor rendimiento. |