**BITÁCORA DE AVANCE**

|  |  |
| --- | --- |
| CURSO: | PROYECTO 1 |
| PROYECTO: | FLIP-TAC-TOE BOT |
| GRUPO: | 4  |

|  |  |
| --- | --- |
| **FECHA DE SESIÓN:****3/09/2019** | **ASISTENTES**:Camila CerdaCristián Fritis Gerson LimaJuan PérezKevin Rodríguez |
| **DESARROLLO** | 1. Se termina con el Informe de la formulación.
2. Se termina la presentación de formulación.
3. Se realiza la presentación
 |
| **SUGERENCIAS** |  |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | 1. Seguir con la codificación del robot
 |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 5/09/2019 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | 1. Realizar la Bitácora. **RESPONSABLE**: Camila Cerda1. Planificar de manera correcta el armado del robot.

 **RESPONSABLE:** Gerson Lima y Juan Pérez1. Codificar los movimientos del robot para adaptarlo a nuestro proyecto.

**RESPONSABLE:** Kevin RodríguezCristian Fritis1. Realización de prueba de los movimientos del robot.

**RESPONSABLE:** Camila Cerda1. Realizar Carta Gantt.

**RESPONSABLE:** Kevin Rodríguez Cristian Fritis1. Realizar informe.

**RESPONSABLE:** Camila Cerda  |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Analizar el armado del robot para movimientos correctos.2. Pruebas de movimiento del robot. |