**BITÁCORA DE AVANCE**

|  |  |
| --- | --- |
| CURSO: | PROYECTO 1 |
| PROYECTO: | FLIP-TAC-TOE BOT |
| GRUPO: | 4 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **FECHA DE SESIÓN:**  **27/08/2019** | **ASISTENTES**:  Camila Cerda  Cristián Fritis  Gerson Lima  Juan Pérez  Kevin Rodríguez | |
| **DESARROLLO** | 1. Se avanza en la codificación para los movimientos del robot. 2. Se inicia carta Gantt 3. Se da inicio al informe 4. Se modifica armado el robot | |
| **SUGERENCIAS** | 1. Usar el tiempo de una manera más eficiente. 2. Repartir las tareas de manera mas organizada. | |
| **CUESTIONES A RESOLVER** | 1. Estudiar cómo realizar una carta Gantt. 2. Tener una idea clara del armado del robot. | |
| **PRÓXIMA REUNIÓN** | **FECHA** | 29/08/2019 |
|  | **TAREAS Y RESPONSABLES** | 1. Realizar la Bitácora.  **RESPONSABLE**: Camila Cerda   1. Planificar de manera correcta el armado del robot.   **RESPONSABLE:** Gerson Lima y Juan Pérez   1. Codificar los movimientos del robot para adaptarlo a nuestro proyecto.   **RESPONSABLE:** Kevin Rodríguez  Cristian fritis   1. Realización de prueba de los movimientos del robot.   **RESPONSABLE:** Camila Cerda   1. Realizar Carta Gantt.   **RESPONSABLE:** Kevin Rodriguez  Cristian Fritis   1. Realizar informe .   **RESPONSABLE:** Camila Cerda |
|  | **TEMAS A TRATAR** | 1. Presentación parte 1 del proyecto  2. Analizar el armado del robot para movimientos correctos.  3. Pruebas de movimiento del robot. |